



DEXIS

IBERICA

Somos DEXIS IBÉRICA,

Y queremos ser su socio estratégico en la implantación de sistemas robóticos, ofreciendo las mejores soluciones de la industria para lograr el mayor rendimiento de su inversión.



DOCUMENTO

FORMULARIO RECOGIDA DATOS PALETIZADO





1. TABLA DE CONTENIDO

Contenido

1.	TABLA DE CONTENIDO	3
2.	DESCRIPCIÓN DE LA OFERTA	¡Error! Marcador no definido.
3.	DATOS DE PROYECTO	¡Error! Marcador no definido.
4.	DESCRIPCIÓN DE LA APLICACIÓN	¡Error! Marcador no definido.
5.	Descripción de los equipos	¡Error! Marcador no definido.
6.	PROPUESTA LAYOUT	¡Error! Marcador no definido.
7.	ESTUDIO APLICACIÓN	¡Error! Marcador no definido.
8.	ALCANCE DEL SUMINISTRO.....	¡Error! Marcador no definido.
9.	RESUMEN ECONÓMICO ORIENTATIVO.....	¡Error! Marcador no definido.
10.	CONDICIONES.....	¡Error! Marcador no definido.
11.	FASES DE ACEPTACIÓN	¡Error! Marcador no definido.
12.	TEST, INSTALACIÓN Y PUESTA EN MARCHA. ¡Error! Marcador no definido.	
13.	CONDICIONES GENERALES DE VENTA.....	¡Error! Marcador no definido.



2. DATOS DE LA APLICACIÓN

INFORMACIÓN FACILITADA POR EL CLIENTE

LAYOUT (DRAWING/PLANO DE LA INSTALACION ACTUAL ACOTADO):

PRODUCTO Y TIPO DE CAJA DE CADA FORMATO:

MOSAICO DE CADA FORMATO:

MEDIDAS Y PESOS DE CADA FORMATO:

PRODUCCIÓN Y CICLO DE CADA FORMATO:

CARTÓN SEPARADOR DE CADA FORMATO: Sí/No/Cada X capas

TIPO DE PALLET DE CADA FORMATO:

INFO

ADICIONAL:

.....

.....

.....

.....

.....

.....

.....

.....

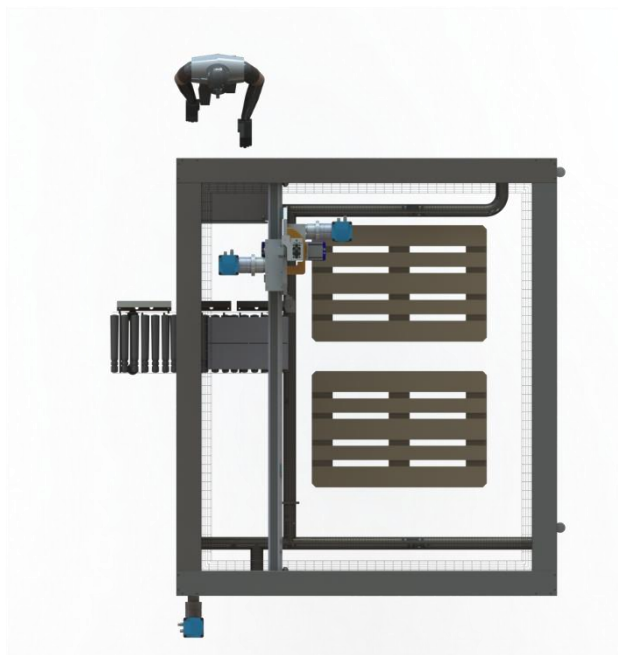
Recomendable adjuntar fotos de los productos e instalación, vídeos del proceso de paletizado actual y, como mínimo, un dibujo. **Importante altura máxima disponible.**



3. DESCRIPCIÓN DE LOS EQUIPOS

INFORMACIÓN FACILITADA POR EL CLIENTE: PALETIZADO

4-0001-000: Número de estaciones de paletizado



El **robot cartesiano paletizado** ha sido diseñado para trabajar con diferente número de pallets (de ahora en adelante estaciones, permitiendo al operario la **retirada y alimentación de pallet manual, o automática**. El sistema pick & place puede ser empleado tras una o más cintas transportadoras de cajas en el final de línea. Dicho sistema permite incorporar, como accesorio opcional, la manipulación automática y almacén de pallets.

Número de estaciones:



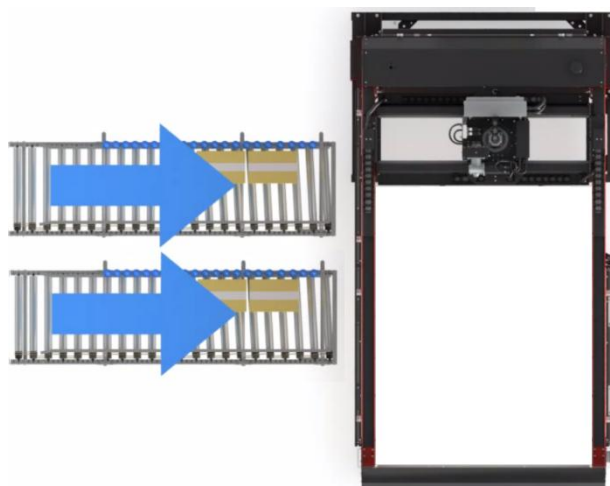
4-0002-000: Cintas transportadoras



El robot cartesiano puede contar con diferentes puntos de entrada (cintas) para atender las diferentes estaciones de paletizado.

Número de cintas transportadoras:

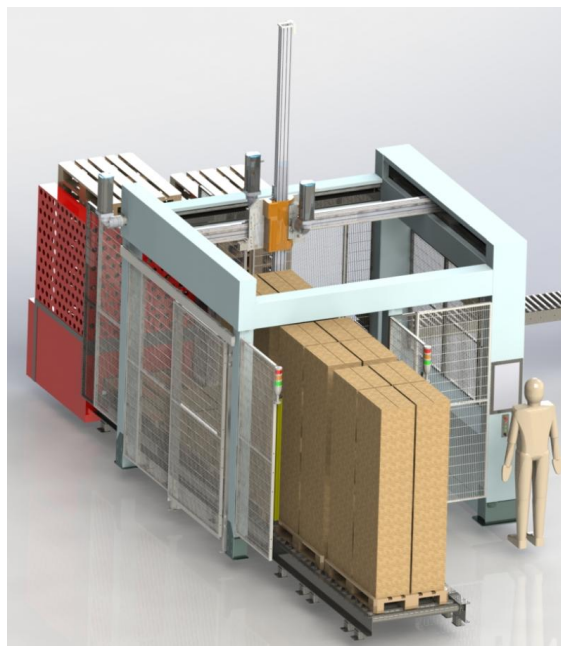
Ubicación con respecto al robot (lateral/trasera/...):



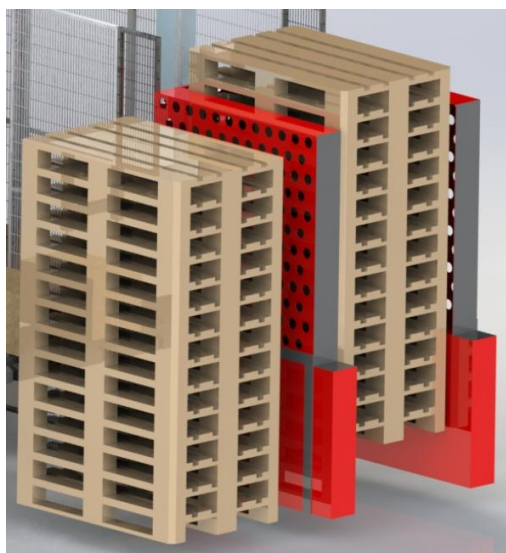
Orientación de la cada sobre la cinta transportadora (en punta/caótico...):
.....



4-0003-000: Alimentación y retirada de pallets automática



El robot cartesiano puede incorporar la alimentación y retirada de pallets de forma automática.



Alimentación automática (Sí/No/Unidades):



Extracción automática (Sí/No/Unidades):

Accesorios:

- . Cerradora de cajas:
- . Etiquetadora:
- . Enfardadora de pallets:
- . Otros:

.....

.....

.....

.....

.....

.....

.....

.....

.....